Московский Государственный Технический Университет им. Н.Э. Баумана Факультет "Фундаментальные науки" Кафедра "Высшая математика"

#### Аналитическая геометрия

Модуль 1

Матричная алгебра. Векторная алгебра

Лекция 1.3

для ГУИМЦ, 2024

к.ф.-м.н. Меньшова И.В.



#### Определение

Системой из *m* линейных алгебраических уравнений с *n* неизвестными (сокращенно СЛАУ) называется система вида

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

где



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

где числа  $\mathbf{\textit{a}_{ij}}\;(i=1,2,...,\textit{m},\,j=1,2,...,\textit{n})$  - это коэффициенты системы,



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

где числа  $a_{ij}$   $(i=1,2,...,m,\,j=1,2,...,n)$  - это коэффициенты системы, числа  $b_1,\ldots,b_m$  - свободные члены,



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

где числа  $a_{ij}$  (i=1,2,...,m,j=1,2,...,n) - это коэффициенты системы, числа  $b_1,\ldots,b_m$  - свободные члены,  $x_1,\ldots,x_n$  - неизвестные, которые надо определить.



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

Приведенная выше форма записи СЛАУ называется **координатной**.



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы:



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы: 
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \ldots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \ldots & a_{2n} \\ \ldots & \ldots & \ldots \\ a_{m1} & a_{m2} & \ldots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A = egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & ... & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & ... & a_{2n} \ ... & ... & ... & ... \ a_{m1} & a_{m2} & ... & a_{mn} \end{pmatrix}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2,$$
  $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m,$  Из элементов СЛАУ сформируем матрицы: 
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \ldots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \ldots & a_{2n} \\ \ldots & \ldots & \ldots & \ldots \\ a_{m1} & a_{m2} & \ldots & a_{mn} \end{pmatrix} -$$
матрица системы,



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы:

$$B = egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \ \dots \ b_m \end{pmatrix}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы:

$$B = egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \ \dots \ b_m \end{pmatrix}$$
 — столбец свободных членов,



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы:

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$$



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$
 Из элементов СЛАУ сформируем матрицы:

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$$
 – столбец неизвестных.



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \ldots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \ldots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \ldots + a_{mn}x_n = b_m, \end{cases}$$

Тогда СЛАУ можно переписать в **матричной** форме

$$A \cdot X = B$$
.



#### Определение

# Расширенной матрицей системы

называется матрица  $\widetilde{A}$  вида  $\widetilde{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}.$ 



Определение СЛАУ называется **однородной**, если  $b_1 = b_2 = ... = b_m = 0$ , в противном случае она называется **неоднородной**.



## Определение

**Решением** СЛАУ называется такой набор значений неизвестных  $x_1, x_2, ..., x_n$ , который при подстановке в каждое уравнение системы обращает его в верное тождество.



Определение
СЛАУ называется совместной, если она имеет хотя бы одно решение и несовместной, если решений не имеет.



Определение Совместная СЛАУ называется **определенной**, если она имеет единственное решение,



Определение
Совместная СЛАУ называется определенной, если она имеет единственное решение, и неопределенной, если она имеет бесконечно много решений.



Определение

Совместная СЛАУ называется **определенной**, если она имеет единственное решение, и **неопределенной**, если она имеет бесконечно много решений.

В последнем случае каждое конкретное решение называется **частным** решением системы.



Определение Совокупность всех частных решений называется **общим** решением системы.



## Определение

Неизвестные, коэффициенты при которых образуют базисный минор матрицы системы, называются **базисными**. Остальные неизвестные называются **свободными**.



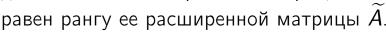


Теорема Кронекера-Капелли (о совместности СЛАУ)



Теорема Кронекера-Капелли (о совместности СЛАУ)

Для совместности СЛАУ необходимо и достаточно, чтобы ранг ее матрицы A был равен рангу ее расширенной матрицы A.





Для совместных СЛАУ верны следующие *утверждения*:



Для совместных СЛАУ верны следующие *утверждения*:

1. Если ранг матрицы совместной системы равен числу неизвестных, то система является определенной.



Для совместных СЛАУ верны следующие утверждения:

- 1. Если ранг матрицы совместной системы равен числу неизвестных, то система является определенной.
- 2. Если ранг матрицы совместной системы меньше числа неизвестных, то система является неопределенной.



#### Методы решения невырожденных СЛАУ



Рассмотрим систему из n линейных алгебраических уравнений с n неизвестными.



Рассмотрим систему из n линейных алгебраических уравнений с n неизвестными. Такие СЛАУ называются **квадратными**, поскольку в их матричной форме записи  $A \cdot X = B$ 



матрица A получается квадратной.

Определение Если  $\det A \neq 0$ , то квадратная СЛАУ называется **невырожденной**.



Определение Если  $\det A \neq 0$ , то квадратная СЛАУ называется **невырожденной**.

Теорема (о существовании решения квадратной СЛАУ)



Определение Если  $\det A \neq 0$ , то квадратная СЛАУ называется **невырожденной**.

Теорема (о существовании решения квадратной СЛАУ)

Квадратная СЛАУ имеет решение и притом единственное, если она является невырожденной.

Пусть  $\det A \neq 0$ .



Пусть  $\det A \neq 0$ . Умножив обе части уравнения  $A \cdot X = B$  слева на матрицу  $A^{-1}$ , получим:



Пусть  $\det A \neq 0$ . Умножив обе части уравнения  $A \cdot X = B$  слева на матрицу  $A^{-1}$ , получим:

$$X = A^{-1} \cdot B$$
.



Пусть  $\det A \neq 0$ . Умножив обе части уравнения  $A \cdot X = B$  слева на матрицу  $A^{-1}$ , получим:

$$X = A^{-1} \cdot B$$
.

Отыскание решения невырожденной СЛАУ по данной формуле называется **матричным методом решения**.





$$X = A^{-1} \cdot B$$



$$X = A^{-1} \cdot B = \frac{1}{\det A} \cdot A^* \cdot B$$



$$X = A^{-1} \cdot B = \frac{1}{\det A} \cdot A^* \cdot B =$$
 $= \frac{1}{\det A} \cdot \begin{pmatrix} A_{11}b_1 + A_{21}b_2 + ... + A_{n1}b_n \\ A_{12}b_1 + A_{22}b_2 + ... + A_{n2}b_n \\ ... \\ A_{1n}b_1 + A_{2n}b_2 + ... + A_{nn}b_n \end{pmatrix}.$ 



По теореме разложения определителя



По теореме разложения определителя k-ый элемент получившегося вектора есть разложение по k-ому столбцу определителя,



По теореме разложения определителя k-ый элемент получившегося вектора есть разложение по k-ому столбцу определителя, полученного из определителя матрицы A заменой k-ого столбца столбцом свободных членов B.



Отсюда получаем формулы для вычисления решения:



Отсюда получаем формулы для вычисления решения:

$$x_1 = \frac{\Delta_1}{\Delta}$$
,  $x_2 = \frac{\Delta_2}{\Delta}$ , ...,  $x_n = \frac{\Delta_n}{\Delta}$ .





Методы решения невырожденных СЛ 
$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$
 
$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_n & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$
 AF, Модуль 1, Лекция 1.3



$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_n & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & b_1 & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & b_2 & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & b_n & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$



$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix},$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ b_n & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & b_1 & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & b_2 & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & b_n & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}, \dots$$

Данные формулы называются формулами Крамера,



Данные формулы называются формулами Крамера, а метод решения невырожденных СЛАУ по этим формулам – методом Крамера.





Метод Гаусса предназначен для решения любых СЛАУ и условно делится на два этапа:



Метод Гаусса предназначен для решения любых СЛАУ и условно делится на два этапа: 1. Прямой ход.



Метод Гаусса предназначен для решения любых СЛАУ и условно делится на два этапа: 1. Прямой ход.

Исходная система уравнений приводится к равносильной системе ступенчатого вида.



Метод Гаусса предназначен для решения любых СЛАУ и условно делится на два этапа:

1. Прямой ход.

Исходная система уравнений приводится к равносильной системе ступенчатого вида.

2. Обратный ход.



Метод Гаусса предназначен для решения любых СЛАУ и условно делится на два этапа:

1. Прямой ход.

Исходная система уравнений приводится к равносильной системе ступенчатого вида.

2. Обратный ход.

Последовательно, начиная с последнего уравнения ступенчатой системы, находятся все неизвестные.





$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 2 & -1 & 5 \end{pmatrix}$$
,  $B = \begin{pmatrix} 10 \\ -4 \end{pmatrix}$ 



Прямой ход



#### Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:



#### Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:

$$\widetilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 2 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix}$$



#### Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:

$$\widetilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 2 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{\text{(1)}}{\sim}$$

(1) из второй строки вычитаем первую, умноженную на 2,



## Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:

$$\widetilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 2 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{\text{(1)}}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix}$$

(1) из второй строки вычитаем первую, умноженную на 2,



#### Прямой ход

$$\widetilde{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 2 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{\text{(1)}}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix}$$



## Прямой ход

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 2 & -1 & 5 & -4 \end{pmatrix} \stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix}$$



## Прямой ход

$$\begin{vmatrix} 1 & 10 \\ 5 & -4 \end{vmatrix} \stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix}$$



## Прямой ход

$$\stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 | & 10 \\ 0 & 3 & 3 | & -24 \end{pmatrix}$$



## Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:

$$\stackrel{(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix} \stackrel{(2)}{\sim}$$

(2) вторую строку делим на 3.



## Прямой ход

1. С помощью элементарных преобразований строк приводим расширенную матрицу системы к ступенчатому виду:

$$\stackrel{\text{(1)}}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 3 & 3 & -24 \end{pmatrix} \stackrel{\text{(2)}}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$

(2) вторую строку делим на 3.



2. Находим ранги матрицы системы A и расширенной матрицы системы  $\widetilde{A}$  по эквивалентным им ступенчатым матрицам,



2. Находим ранги матрицы системы A и расширенной матрицы системы  $\widetilde{A}$  по эквивалентным им ступенчатым матрицам, причем ступенчатая матрица для A получается путем удаления из ступенчатой матрицы для  $\widetilde{A}$  последнего столбца.



Если 
$$\widetilde{A} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$
,



Если 
$$\widetilde{A} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$
, то  $A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .



Если 
$$\widetilde{A}\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$
, то  $A\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ . Получаем, что  $r(A)=r(\widetilde{A})=2$ .



Если 
$$\widetilde{A}\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$
, то  $A\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Получаем, что  $r(A) = r(\tilde{A}) = 2$ . По теореме Кронекера-Капелли система совместна.



Если 
$$\widetilde{A}\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$
, то  $A\sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ .

Получаем, что  $r(A) = r(\widetilde{A}) = 2$ . По теореме Кронекера-Капелли система совместна. Поскольку количество неизвестных n=3 больше ранга матрицы r(A)=2, то система является неопределенной, т.е. имеет бесконечно много решений.



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A.



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A)=2, то он имеет второй порядок.



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A)=2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A)=2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A)=2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A) = 2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow M_2^{(6)} = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A) = 2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow M_2^{(6)} = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$



3. Формируем базисный минор ступенчатой матрицы, эквивалентной матрице A. Поскольку в нашем случае r(A) = 2, то он имеет второй порядок. Возьмем элементы первого и второго столбцов.

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow M_2^{(6)} = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$

Если бы этот определитель оказался равен нулю, то нам было бы необходимо выбрать другие столбцы.



4. Определяем базисные неизвестные.



4. Определяем базисные неизвестные. Поскольку мы включили в базисный минор первый и второй столбцы, то базисными неизвестными будут  $x_1$  и  $x_2$ .



4. Определяем базисные неизвестные. Поскольку мы включили в базисный минор первый и второй столбцы, то базисными неизвестными будут  $x_1$  и  $x_2$ . Оставшаяся неизвестная  $x_3$  будет свободной.



5. Выписываем систему уравнений, соответствующую полученной в пункте 1 ступенчатой матрице:



5. Выписываем систему уравнений, соответствующую полученной в пункте 1 ступенчатой матрице:

$$\widetilde{A} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix}$$



5. Выписываем систему уравнений, соответствующую полученной в пункте 1 ступенчатой матрице:

$$\widetilde{A} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 10 \\ 0 & 1 & 1 & -8 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x_1 - 2x_2 + x_3 = 10, \\ x_2 + x_3 = -8. \end{cases}$$



6. Положим, что свободная неизвестная  $x_3 = c$ , где c - произвольная постоянная,



6. Положим, что свободная неизвестная  $x_3 = c$ , где c - произвольная постоянная, и перенесем в системе уравнений слагаемые, содержащие свободную неизвестную, в правую часть уравнений:



6. Положим, что свободная неизвестная  $x_3 = c$ , где c - произвольная постоянная, и перенесем в системе уравнений слагаемые, содержащие свободную неизвестную, в правую часть уравнений:

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = 10 - c, \\ x_2 = -8 - c. \end{cases}$$



Введение произвольной постоянной c обусловлено тем, что из двух уравнений мы можем однозначно найти лишь две неизвестные, в качестве которых берутся базисные неизвестные  $x_1$  и  $x_2$ .



Введение произвольной постоянной cобусловлено тем, что из двух уравнений мы можем однозначно найти лишь две неизвестные, в качестве которых берутся базисные неизвестные  $x_1$  и  $x_2$ . Свободная неизвестная х<sub>3</sub> может принимать любые значения, однозначно ее найти нельзя.



Обратный ход



#### Обратный ход



#### Обратный ход

$$x_2 = -8 - c$$



#### Обратный ход

$$x_2 = -8 - c,$$
  
 $x_1 = 10 - c + 2x_2$ 



#### Обратный ход

$$x_2 = -8 - c,$$
  
 $x_1 = 10 - c + 2x_2 = -6 - 3c.$ 



8. Выписываем решение:

$$\begin{cases} x_1 = -6 - 3c, \\ x_2 = -8 - c, \\ x_3 = c. \end{cases}$$



#### 8. Выписываем решение:

$$\begin{cases} x_1 = -6 - 3c, \\ x_2 = -8 - c, \\ x_3 = c. \end{cases}$$

Данное решение является общим решением системы,



#### 8. Выписываем решение:

$$\begin{cases} x_1 = -6 - 3c, \\ x_2 = -8 - c, \\ x_3 = c. \end{cases}$$

Данное решение является общим решением системы, т.е. содержит в себе все частные решения, которые получаются путем придания произвольной постоянной *с* конкретных значений

Например, положив c=0, получим конкретное частное решение

$$\begin{cases} x_1 = -6, \\ x_2 = -8, \\ x_3 = 0. \end{cases}$$

