Аналитическая геометрия
Модуль 2
Аналитическая геометрия на плоскости и в пространстве. Комплексные числа и многочлены
Лекция 2.1
(для ГУИМЦ, 2023)

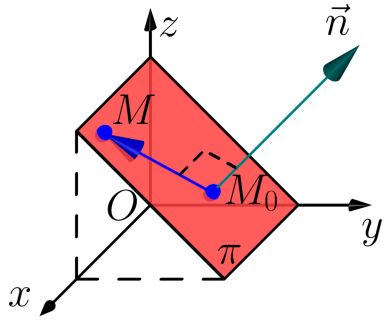
Аннотация

Плоскость в пространстве: различные виды уравнения плоскости, взаимное расположение двух плоскостей, расстояние от точки до плоскости, угол между плоскостями.

1 Плоскость в пространстве

1.1 Уравнение плоскости с заданным нормальным вектором

Пусть в пространстве заданы декартова прямоугольная система координат $Oxyz$ и произвольная плоскость π. Известны лежащая в данной плоскости точка $M_0(x_0, y_0, z_0)$ и ненулевой вектор $\vec{n} = (A, B, C)$, перпендикулярный данной плоскости. Вектор $\vec{n}$ называют **нормальным вектором плоскости** π.



Выберем на плоскости π произвольную точку $M(x, y, z)$ и проведем вектор $\overrightarrow{M_0M} = (x - x_0, y - y_0, z - z_0)$, целиком лежащий в этой плоскости. Точка $M(x, y, z)$ принадлежит плоскости π тогда и только тогда, когда вектор $\overrightarrow{M_0M}$ ортогонален вектору $\vec{n}$. Следовательно,

$$\overrightarrow{M_0M} \cdot \vec{n} = (x - x_0, y - y_0, z - z_0) \cdot (A, B, C) = 0.$$

Отсюда получаем **уравнение плоскости с заданным нормальным вектором**

$$A \cdot (x - x_0) + B \cdot (y - y_0) + C \cdot (z - z_0) = 0.$$

1.2 Общее уравнение плоскости

Если в уравнении плоскости с заданным нормальным вектором раскрыть скобки и привести подобные слагаемые, то можно получить **общее уравнение плоскости**

$$Ax + By + Cz + D = 0,$$

где A, B, C - координаты нормального вектора $\vec{n}$, а величина D определяется выбором точки M_0.

Рассмотрим *частные случаи* общего уравнения плоскости:

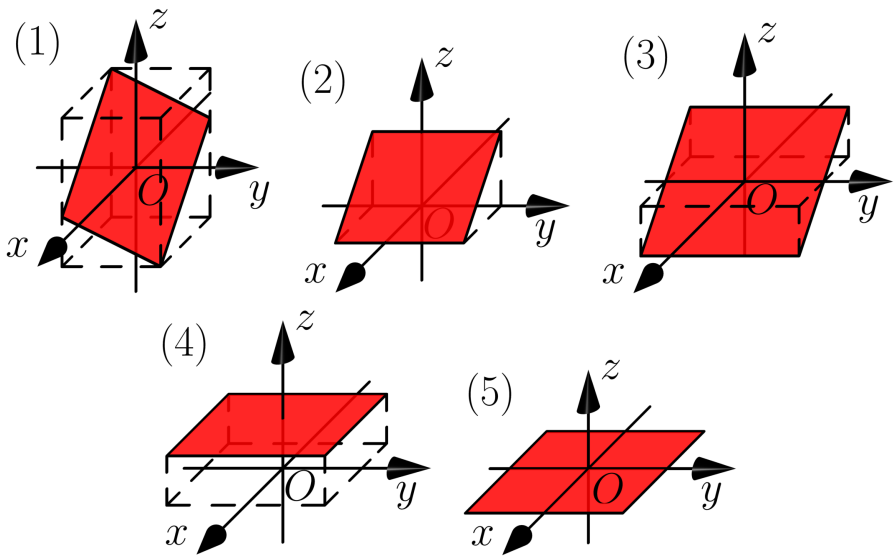
(1) Если $D = 0$, то плоскость $Ax + By + Cz = 0$ проходит через начало координат.

(2) Если $B = 0$, то плоскость $Ax + Cz + D = 0$ параллельна оси Oy.

(3) Если $B = D = 0$, то плоскость $Ax + Cz = 0$ проходит через ось Oy.

(4) Если $A = B = 0$, то плоскость $Cz + D = 0$ параллельна плоскости Oxy.

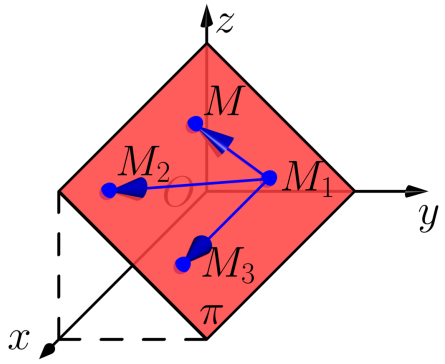
(5) Если $A = B = D = 0$, то получаем уравнение $z = 0$ плоскости Oxy.



1.3 Уравнение плоскости, проходящей через три точки

Пусть в пространстве заданы декартова прямоугольная система координат $Oxyz$ и произвольная плоскость π. Известны лежащие в данной плоскости точки $M_1(x_1, y_1, z_1)$, $M_2(x_2, y_2, z_2)$, $M_3(x_3, y_3, z_3)$.

Три точки пространства, не лежащие на одной прямой, определяют единственную плоскость. Найдем уравнение этой плоскости.



Пусть произвольная точка $M(x, y, z)$ лежит в плоскости π. Составим векторы:

$$\overrightarrow{M_1M} = (x - x_1, y - y_1, z - z_1),$$
$$\overrightarrow{M_1M_2} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1),$$
$$\overrightarrow{M_1M_3} = (x_3 - x_1, y_3 - y_1, z_3 - z_1).$$

Эти векторы лежат на плоскости π тогда и только тогда, когда они компланарны. Значит, их смешанное произведение равно нулю:

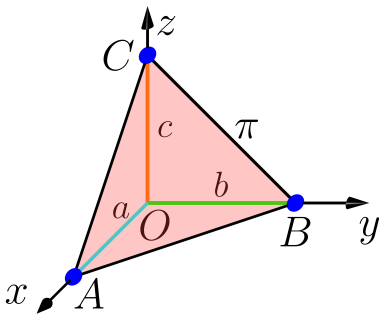
$$(\overrightarrow{M_1M} \times \overrightarrow{M_1M_2}) \cdot \overrightarrow{M_1M_3} = 0.$$

Записав это условие в координатной форме, получим **уравнение плоскости, проходящей через три точки**:

$$\begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & z_3 - z_1 \end{vmatrix} = 0.$$

1.4 Уравнение плоскости в отрезках

Рассмотрим плоскость π, проходящую через точки $A(a, 0, 0)$, $B(0, b, 0)$ и $C(0, 0, c)$.



Подставим координаты этих точек в уравнение плоскости, проходящей через три точки, и вычислим получившийся определитель. В результате получим **уравнение плоскости в отрезках**:

$$\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1,$$

где a, b и c – числа, абсолютные значения которых равны длинам отрезков OA, OB и OC, отсекаемых плоскостью π на осях Ox, Oy и

Oz, соответственно. Они берутся со знаком “плюс”, если соответствующие отрезки откладываются в положительном направлении осей и со знаком “минус”, если отрезки откладываются в отрицательном направлении. Определенные таким образом числа a, b и c называют **величинами отрезков** OA, OB и OC.

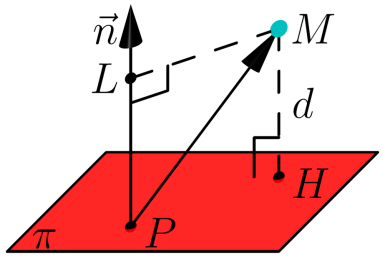
2 Расстояние от точки до плоскости

Пусть плоскость π задана общим уравнением

$$Ax + By + Cz + D = 0$$

и нам необходимо вычислить расстояние d от точки $M(x_M, y_M, z_M)$ до этой плоскости.

Расположим начало нормального вектора $\vec{n} = (A, B, C)$ плоскости π в произвольной точке $P(x_P, y_P, z_P)$ этой же плоскости.



Тогда расстояние d от точки M до плоскости π есть

$$d = MH = PL = |\text{пр}_{\vec{n}}\overrightarrow{PM}| = |\vec{n} \cdot \overrightarrow{PM}|/|\vec{n}| =$$

$$= \frac{|A \cdot (x_M - x_P) + B \cdot (y_M - y_P) + C \cdot (z_M - z_P)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} =$$

$$= \frac{|A \cdot x_M + B \cdot y_M + C \cdot z_M - (A \cdot x_P + B \cdot y_P + C \cdot z_P)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

Так как точка P принадлежит плоскости π, то

$$A \cdot x_P + B \cdot y_P + C \cdot z_P + D = 0$$

или

$$A \cdot x_P + B \cdot y_P + C \cdot z_P = -D.$$

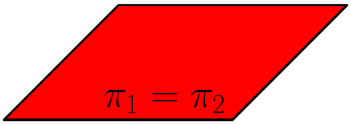
Следовательно, **расстояние от точки до плоскости в пространстве** вычисляется по формуле:

$$d = \frac{|A \cdot x_M + B \cdot y_M + C \cdot z_M + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}.$$

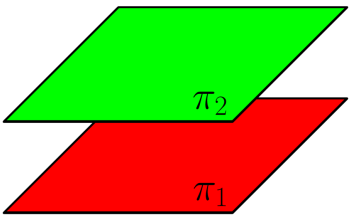
3 Взаимное расположение двух плоскостей

Пусть плоскости π_1 и π_2 заданы своими общими уравнениями:
$\pi_1 : A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$ и $\pi_2 : A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0$.
Тогда

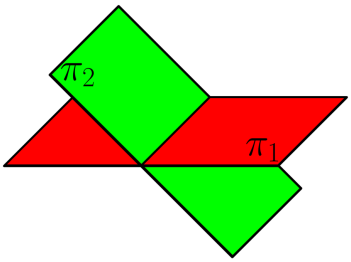
а) если $\dfrac{A_1}{A_2} = \dfrac{B_1}{B_2} = \dfrac{C_1}{C_2} = \dfrac{D_1}{D_2}$, то плоскости совпадают;



б) если $\dfrac{A_1}{A_2} = \dfrac{B_1}{B_2} = \dfrac{C_1}{C_2} \neq \dfrac{D_1}{D_2}$, то плоскости параллельны;



в) если $\dfrac{A_1}{A_2} \neq \dfrac{B_1}{B_2}$ или $\dfrac{B_1}{B_2} \neq \dfrac{C_1}{C_2}$, то плоскости пересекаются.



Положение одной плоскости относительно другой характеризуется с помощью угла, при этом **угол между совпадающими** и **параллельными** плоскостями всегда полагается равным нулю.

Определение

Углом между двумя пересекающимися плоскостями называется величина наименьшего из двугранных углов, образованных этими плоскостями.

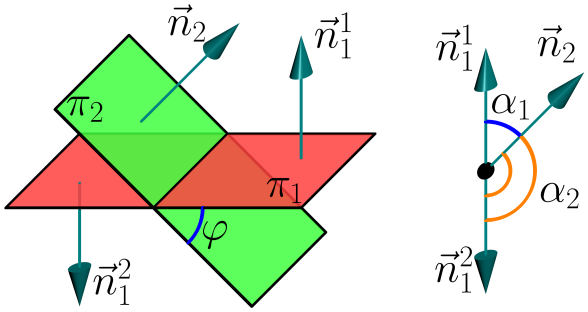
Пусть угол между плоскостями π_1 и π_2 равен φ, а угол между нормальными векторами $\vec{n}_1$ и $\vec{n}_2$ этих же плоскостей есть α. Тогда

$$\varphi = \begin{cases} \alpha, \text{ если } \alpha \leq 90^\circ \\ 180^\circ - \alpha, \text{ если } \alpha > 90^\circ. \end{cases}$$

Поэтому

$$\cos\varphi = |\cos\alpha| = \frac{|\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2|}{|\vec{n}_1| \cdot |\vec{n}_2|}.$$

Эта формула однозначно задает **угол между плоскостями** при любом их взаимном расположении и при любом выборе нормальных векторов к ним. Например, на рисунке ниже для плоскости π_1 указаны два нормальных вектора $\vec{n}_1^1$ и $\vec{n}_1^2$. Для обоих векторов данная формула даст один и тот же угол φ, несмотря на то, что эти векторы расположены под разными углами α_1 и α_2 относительно вектора $\vec{n}_2$.



Условие параллельности или совпадения плоскостей:

$$\pi_1 || \pi_2 \text{ или } \pi_1 = \pi_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 || \vec{n}_2.$$

Условие перпендикулярности плоскостей:

$$\pi_1 \perp \pi_2 \Leftrightarrow \vec{n}_1 \perp \vec{n}_2$$