

Раздел 2. Дифференциальные уравнения

Модуль 4. Линейные дифференциальные уравнения и системы.

Лекция 4.1

Аннотация

Линейные дифференциальные уравнения (ЛДУ) n -го порядка, однородные и неоднородные. Теорема о существовании и единственности решения. Дифференциальный оператор $L[y]$, его свойства. Структура общего решения неоднородного линейного ДУ (НЛДУ). Теорема о наложении частных решений. Теорема о наложении частных решений. Линейное пространство решений однородного ЛДУ (ОЛДУ). Линейно зависимые и независимые системы функций на отрезке. Определитель Вронского (вронскиан). Теорема о вронскиане системы линейно зависимых функций. Теорема о вронскиане системы линейно зависимых решений ОЛДУ. Теорема о структуре общего решения ОЛДУ. Размерность пространства решений ОЛДУ. Фундаментальная система решений ОЛДУ. Формула Остроградского-Лиувилля и ее следствия.

§ 1. Линейные дифференциальные уравнения высших порядков

1.1. Основные понятия. Дифференциальный оператор, его свойства.

Структура общего решения линейного неоднородного дифференциального уравнения, его свойство

Многие задачи математики, механики, электротехники и других технических наук приводят к линейным дифференциальным уравнениям (ЛДУ).

Задача. Определить закон движения материальной точки массой m , на которую действует сила, направленная к началу координат и пропорциональная расстоянию точки от начала координат. Соппротивлением среды пренебречь.

Решение. Пусть $x(t)$ - положение точки в момент времени t на оси Ox , тогда

$\frac{dx}{dt}$ - скорость точки в момент времени t ; $\frac{d^2x}{dt^2}$ - ее ускорение.

Согласно второму закону Ньютона, имеем ДУ движения $m \cdot \frac{d^2x}{dt^2} = -a \cdot x$ или

$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{a}{m} \cdot x = 0$ - ЛОДУ второго порядка с постоянными коэффициентами. Его

решение $x(t) = C_1 \cos \sqrt{\frac{a}{m}}t + C_2 \sin \sqrt{\frac{a}{m}}t = A \sin \left(\sqrt{\frac{a}{m}}t + \varphi \right)$ - гармонические колебания с

амплитудой A , начальной фазой φ и периодом $\sqrt{\frac{a}{m}}(t+T)+\varphi=\sqrt{\frac{a}{m}}t+\varphi+2\pi$ или $T=2\pi\sqrt{\frac{m}{a}}$. Здесь $A=\sqrt{C_1^2+C_2^2}$, $\sin\varphi=\frac{C_1}{A}$, $\cos\varphi=\frac{C_2}{A}$, C_1 и C_2 - константы.

Определение 1.1. Уравнение вида

$$b_0(x) \cdot y^{(n)} + b_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + b_n(x) \cdot y = g(x), \quad (2.1)$$

где $b_0(x) \neq 0$, $b_1(x), \dots, b_n(x), g(x)$ - заданные непрерывные (на некотором множестве X (отрезок, интервал, полупрямая или вся числовая прямая) функции, называется **ЛДУ n -го порядка**.

Уравнение (2.1) содержит искомую функцию y и все ее производные лишь в первой степени (отсюда и название уравнения – *линейное*).

Функции $b_0(x), b_1(x), \dots, b_n(x)$ называются **коэффициентами** уравнения (2.1), а функция $g(x)$ - его **свободным членом**.

Определение 1.2. Если $g(x) \equiv 0$, то уравнение (2.1) называется **линейным однородным дифференциальным уравнением (ЛОДУ) n -го порядка**. Если $g(x) \neq 0$, то **линейным неоднородным дифференциальным уравнением (ЛНДУ) n -го порядка** (или линейным уравнением с правой частью).

Разделим обе части уравнения (2.1) на $b_0(x) \neq 0$ и запишем уравнение (2.1) в виде

$$y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + a_n(x) \cdot y = f(x) \quad (2.2)$$

- **приведенное ЛДУ n -го порядка**.

К уравнению (2.2) могут быть добавлены начальные условия

$$y(x_0) = y_1^0, \quad y'(x_0) = y_2^0, \dots, \quad y^{(n-1)}(x_0) = y_n^0, \quad x_0 \in X. \quad (2.3)$$

Полученная задача (2.2)-(2.3) называется **задачей Коши**.

Теорема 1 (о существовании и единственности решения задачи Коши). Решение задачи Коши (2.2)-(2.3) существует и единственно на любом отрезке $[a, b] \in X$.

Введем следующие **обозначения**: $L[y(x)] \equiv y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + a_n(x) \cdot y$ - **линейный дифференциальный оператор n -го порядка**. Тогда $L[y] = 0$ - ЛОДУ n -го порядка, $L[y] = f(x)$ - ЛНДУ n -го порядка.

Лемма 1 (свойство линейного оператора). Пусть $y_1 = y_1(x)$ и $y_2 = y_2(x)$ - произвольные функции, имеющие производные до n -го порядка

включительно, C_1 и C_2 - произвольные постоянные, тогда выполняется равенство

$$L[C_1 y_1 + C_2 y_2] = C_1 \cdot L[y_1] + C_2 \cdot L[y_2]. \quad (2.4)$$

Докажем две основные теоремы ЛДУ.

Теорема 2 (о структуре общего решения ЛНДУ). Общее решение $y_{он} = y(x)$ неоднородного уравнения $L[y] = f(x)$ есть сумма какого-либо частного решения $y_{чн}(x)$ этого уравнения и общего решения $y_{оо}(x)$ соответствующего однородного уравнения $L[y] = 0$, т.е. $y = y_{оо} + y_{чн}$.

Доказательство:

1. Покажем сначала, что $y(x) = y_{чн}(x) + y_{оо}(x)$ является решением ДУ $L[y] = f(x)$.

Из леммы 1 следует, что

$$L[y_{чн}(x) + y_{оо}(x)] = L[y_{чн}(x)] + L[y_{оо}(x)] = f(x) + 0 = f(x).$$

2. Теперь покажем, что любое решение $y(x)$ неоднородного уравнения $L[y] = f(x)$ есть $y(x) = y_{чн}(x) + y_{оо}(x)$.

Имеем

$$L[y(x) - y_{чн}(x)] = L[y(x)] - L[y_{чн}(x)] = f(x) - f(x) = 0 = L[y_{оо}(x)].$$

Теорема доказана.

Теорема 3 (о наложении решений) (свойство ЛДУ). Пусть $y_1 = y_1(x)$ и $y_2 = y_2(x)$ - соответствующие решения уравнений $L[y] = f_1(x)$ и $L[y] = f_2(x)$, тогда $y_1(x) + y_2(x)$ есть решение уравнения $L[y] = f_1(x) + f_2(x)$.

Доказательство: Из леммы 1 следует, что

$$L[y_1(x) + y_2(x)] = L[y_1(x)] + L[y_2(x)] = f_1(x) + f_2(x).$$

Теорема доказана.

1.2. Линейные однородные дифференциальные уравнения

1.2.1. Линейно зависимые и независимые системы функций на отрезке.

Определитель Вронского

Рассмотрим ЛОДУ $L[y] = 0$. Из Леммы 1 следует Лемма 2.

Лемма 2. Пусть $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ - какие-либо частные решения ЛОДУ $L[y]=0$ и C_1, C_2, \dots, C_n - произвольные постоянные. Тогда линейная комбинация $C_1 \cdot y_1(x) + C_2 \cdot y_2(x) + \dots + C_n \cdot y_n(x)$ также является решением этого уравнения.

Из Леммы 2 следует, что множество решений ЛОДУ образует линейное пространство. Какова размерность этого пространства, и как устроен базис? То есть может ли функция $y(x) = C_1 \cdot y_1(x) + C_2 \cdot y_2(x) + \dots + C_n \cdot y_n(x)$ являться общим решением уравнения $L[y]=0$?

Определение 1.3. Функции $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ называются **линейно независимыми** на некотором отрезке $[a, b]$, если равенство

$$\alpha_1 \cdot y_1(x) + \alpha_2 \cdot y_2(x) + \dots + \alpha_n \cdot y_n(x) = 0 \quad (2.5)$$

выполняется тогда и только тогда, когда $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$ для всех чисел $\alpha_i \in \mathbb{R}, i = 1, 2, \dots, n$.

Определение 1.4. Если хотя бы одно из чисел $\alpha_i \in \mathbb{R}, i = 1, 2, \dots, n$, отлично от нуля и выполняется равенство (2.5), то функции $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ называются **линейно зависимыми** на $[a, b]$.

Замечание. Из определений 1.3 и 1.4 следует, что два решения $y_1(x)$ и $y_2(x)$ являются линейно независимыми (зависимыми) на отрезке $[a, b]$, если их отношение не является (является) постоянным на этом отрезке, т.е.

$\frac{y_1(x)}{y_2(x)} \neq const \left(\frac{y_1(x)}{y_2(x)} = const \right), x \in [a, b]$. Например, 1) функции $y_1(x) = 3e^x$ и $y_2(x) = e^x$

- линейно зависимы, т.к. $\frac{y_1(x)}{y_2(x)} = const \neq 0$; 2) функции $y_1(x) = 3e^x$ и $y_3(x) = e^{2x}$ -

линейно независимы, т.к. $\frac{y_1(x)}{y_3(x)} = 3e^{-x} \neq const$; 3) функции $y_4(x) = \sin x$ и

$y_5(x) = \cos x$ - линейно независимы, т.к. $\frac{y_4(x)}{y_5(x)} = \operatorname{tg} x \neq const$ и

$\alpha_1 \cdot \sin x + \alpha_2 \cdot \cos x = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = 0$.

Средством изучения линейной зависимости системы функций $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ является так называемый **определитель Вронского** (или просто **вронскиан**) (Юзеф Мария Вронский – польский математик (1776-1853)).

Определитель Вронского имеет вид:

$$W(x) = W[y_1, y_2, \dots, y_n] = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \\ y_1' & y_2' & \dots & y_n' \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \dots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix}.$$

В частности, $W[y_1, y_2] = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = y_1 \cdot y_2' - y_1' \cdot y_2$.

Теорема 4. Если дифференцируемые функции $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ линейно зависимы на отрезке $[a, b]$, то определитель Вронского на этом отрезке равен нулю, т.е. $W(x) = W[y_1, y_2, \dots, y_n] = 0, x \in [a, b]$.

Теорема 5. Если $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ - линейно независимые решения уравнения $L[y] = 0$ на отрезке $[a, b]$, то их определитель Вронского ни при одном значении $x \in [a, b]$ не обращается в нуль.

Пример. Функции $x, \sin x, \cos x$ являются линейно независимыми, т.к.

$$W[x, \sin x, \cos x] = \begin{vmatrix} x & \sin x & \cos x \\ 1 & \cos x & -\sin x \\ 0 & -\sin x & -\cos x \end{vmatrix} = -x \neq 0.$$

Из теорем 4 и 5 вытекает

Следствие. Определитель Вронского некоторой системы решений ЛОДУ $L[y] = 0$ либо тождественно равен нулю на отрезке $[a, b]$, и тогда эти решения являются линейно зависимыми, либо не обращается в нуль ни в одной точке $x \in [a, b]$; в этом случае рассматриваемые решения линейно независимы.

1.2.2. Фундаментальная система решений. Формула Остроградского-Лиувилля

Определение 1.5. Совокупность любых n линейно независимых на отрезке $[a, b]$ частных решений $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ ЛОДУ $L[y] = 0$ будем называть **фундаментальной системой (набором) решений (ФСР)**.

Определитель Вронского, составленный из ФСР отличен от нуля.

Теорема 6 (о существовании ФСР). Всякое ЛОДУ с непрерывными коэффициентами имеет ФСР.

Замечание. ФСР ЛОДУ определена неединственным образом.

Теорема 7 (о структуре общего решения ЛОДУ). Пусть $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ - фундаментальный набор решений ЛОДУ $L[y]=0$. Тогда общее решение ЛОДУ задается формулой: $y = C_1 \cdot y_1 + C_2 \cdot y_2 + \dots + C_n \cdot y_n$.

Пример. $y_1(x) = e^{2x}$ и $y_2(x) = e^{-2x}$ - частные решения ЛОДУ второго порядка $y'' - 4y' = 0$. Эти решения линейно независимы, т.к. их определитель Вронского

$$W[y_1, y_2] = \begin{vmatrix} e^{2x} & e^{-2x} \\ 2e^{2x} & -2e^{-2x} \end{vmatrix} = -2e^{2x}e^{-2x} - 2e^{2x}e^{-2x} = -4 \neq 0.$$

$y_1(x) = e^{2x}$ и $y_2(x) = e^{-2x}$ образуют ФСР, следовательно $y = C_1e^{2x} + C_2e^{-2x}$ - общее решение уравнения $y'' - 4y' = 0$.

Замечание. Множество решений ЛОДУ образует n -мерное линейное пространство, а ФСР является его базисом.

Для определителя Вронского можно доказать формулу

$$W[y_1, y_2, \dots, y_n] = W_0 \cdot e^{-\int_{x_0}^x a_1(x) dx},$$

где W_0 - значение вронскиана при $x = x_0$ ($W_0 = W(x_0)$), y_1, y_2, \dots, y_n образуют фундаментальную систему решений ЛОДУ $L[y]=0$, $a_1(x)$ - коэффициент перед производной $y^{(n-1)}$. Эта формула называется **формулой Остроградского-Лиувилля**. Из этой формулы следуют две теоремы 7 и 8 (следствия формулы Остроградского-Лиувилля).

Теорема 8 (о свойстве определителя Вронского для системы решений ЛОДУ). Если определитель Вронского для системы решений ЛОДУ равен нулю в какой-либо точке $x_0 \in [a, b]$, то он тождественно равен нулю на всем отрезке $[a, b]$.

Теорема 9. Если известно одно частное решение $y_1(x)$ ЛОДУ второго порядка $y'' + a_1(x)y' + a_2(x)y = 0$, то второе его частное решение $y_2(x)$, линейно независимое с первым, можно найти по формуле

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{e^{-\int a_1(x) dx}}{y_1^2(x)} dx.$$

Примеры.

1. Функция $y_1(x) = e^x$ является частным решением ЛОДУ второго порядка

$$y'' - 2y' + y = 0, \text{ тогда второе решение } y_2(x) = e^x \cdot \int \frac{e^{\int 2dx}}{e^{2x}} dx = e^x \cdot \int dx = xe^x.$$

Общее решение - $y = C_1 e^x + C_2 x e^x = e^x (C_1 + C_2 x)$.

2. Пусть известно, что частное решение ЛОДУ второго порядка

$y'' + \frac{2}{x} y' + y = 0$ есть $y_1(x) = \frac{\sin x}{x}$. Тогда

$$\begin{aligned} y_2(x) &= \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{e^{-\int \frac{2}{x} dx}}{\left(\frac{\sin x}{x}\right)^2} dx = \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{e^{-2 \ln|x|}}{\left(\frac{\sin x}{x}\right)^2} dx = \\ &= \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{dx}{\sin^2 x} = \frac{\sin x}{x} \cdot (-\operatorname{ctg} x) = -\frac{\cos x}{x}. \end{aligned}$$

Общее решение - $y = C_1 \frac{\sin x}{x} + C_2 \left(-\frac{\cos x}{x}\right) = \frac{1}{x} (C_1 \sin x - C_2 \cos x)$.

3. Составим дифференциальное уравнение, фундаментальный набор решений которого образован функциями $1, x^2, e^x$. Для этого запишем искомое уравнение через определитель:

$$\begin{vmatrix} 1 & x^2 & e^x & y \\ 0 & 2x & e^x & y' \\ 0 & x & e^x & y'' \\ 0 & 1 & e^x & y''' \end{vmatrix} = 0.$$

Раскрывая этот определитель, получим $(x-1)y''' - xy'' + y' = 0$.