

## Раздел 2. Дифференциальные уравнения

### Модуль 4. Линейные дифференциальные уравнения и системы.

#### Лекция 4.1

#### Аннотация

Линейные дифференциальные уравнения (ЛДУ)  $n$ -го порядка, однородные и неоднородные. Теорема о существовании и единственности решения. Дифференциальный оператор  $L[y]$ , его свойства. Структура общего решения неоднородного линейного ДУ (НЛДУ). Теорема о наложении частных решений. Теорема о наложении частных решений. Линейное пространство решений однородного ЛДУ (ОЛДУ). Линейно зависимые и независимые системы функций на отрезке. Определитель Вронского (вронскиан). Теорема о вронскиане системы линейно зависимых функций. Теорема о вронскиане системы линейно зависимых решений ОЛДУ. Теорема о структуре общего решения ОЛДУ. Размерность пространства решений ОЛДУ. Фундаментальная система решений ОЛДУ. Формула Остроградского-Лиувилля и ее следствия.

#### § 1. Линейные дифференциальные уравнения высших порядков

*1.1. Основные понятия. Дифференциальный оператор, его свойства.*

*Структура общего решения линейного неоднородного дифференциального уравнения, его свойство*

Многие задачи математики, механики, электротехники и других технических наук приводят к линейным дифференциальным уравнениям (ЛДУ).

Задача. Определить закон движения материальной точки массой  $m$ , на которую действует сила, направленная к началу координат и пропорциональная расстоянию точки от начала координат. Соппротивлением среды пренебречь.

Решение. Пусть  $x(t)$  - положение точки в момент времени  $t$  на оси  $Ox$ , тогда

$\frac{dx}{dt}$  - скорость точки в момент времени  $t$ ;  $\frac{d^2x}{dt^2}$  - ее ускорение.

Согласно второму закону Ньютона, имеем ДУ движения  $m \cdot \frac{d^2x}{dt^2} = -a \cdot x$  или

$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{a}{m} \cdot x = 0$  - ЛОДУ второго порядка с постоянными коэффициентами. Его

решение  $x(t) = C_1 \cos \sqrt{\frac{a}{m}}t + C_2 \sin \sqrt{\frac{a}{m}}t = A \sin \left( \sqrt{\frac{a}{m}}t + \varphi \right)$  - гармонические колебания с

амплитудой  $A$ , начальной фазой  $\varphi$  и периодом  $\sqrt{\frac{a}{m}}(t+T)+\varphi = \sqrt{\frac{a}{m}}t + \varphi + 2\pi$  или  $T = 2\pi\sqrt{\frac{m}{a}}$ . Здесь  $A = \sqrt{C_1^2 + C_2^2}$ ,  $\sin \varphi = \frac{C_1}{A}$ ,  $\cos \varphi = \frac{C_2}{A}$ ,  $C_1$  и  $C_2$  - константы.

Определение 1.1. Уравнение вида

$$b_0(x) \cdot y^{(n)} + b_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + b_n(x) \cdot y = g(x), \quad (2.1)$$

где  $b_0(x) \neq 0$ ,  $b_1(x), \dots, b_n(x), g(x)$  - заданные непрерывные (на некотором множестве  $X$  (отрезок, интервал, полупрямая или вся числовая прямая) функции, называется **ЛДУ  $n$ -го порядка**.

Уравнение (2.1) содержит искомую функцию  $y$  и все ее производные лишь в первой степени (отсюда и название уравнения – *линейное*).

Функции  $b_0(x), b_1(x), \dots, b_n(x)$  называются **коэффициентами** уравнения (2.1), а функция  $g(x)$  - его **свободным членом**.

Определение 1.2. Если  $g(x) \equiv 0$ , то уравнение (2.1) называется **линейным однородным дифференциальным уравнением (ЛОДУ)  $n$ -го порядка**. Если  $g(x) \neq 0$ , то **линейным неоднородным дифференциальным уравнением (ЛНДУ)  $n$ -го порядка** (или линейным уравнением с правой частью).

Разделим обе части уравнения (2.1) на  $b_0(x) \neq 0$  и запишем уравнение (2.1) в виде

$$y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + a_n(x) \cdot y = f(x) \quad (2.2)$$

- **приведенное ЛДУ  $n$ -го порядка**.

К уравнению (2.2) могут быть добавлены начальные условия

$$y(x_0) = y_1^0, y'(x_0) = y_2^0, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y_n^0, x_0 \in X. \quad (2.3)$$

Полученная задача (2.2)-(2.3) называется **задачей Коши**.

Теорема 1 (о существовании и единственности решения задачи Коши). Решение задачи Коши (2.2)-(2.3) существует и единственно на любом отрезке  $[a, b] \in X$ .

Введем следующие **обозначения**:  $L[y(x)] \equiv y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + a_n(x) \cdot y$  - **линейный дифференциальный оператор  $n$ -го порядка**. Тогда  $L[y] = 0$  - ЛОДУ  $n$ -го порядка,  $L[y] = f(x)$  - ЛНДУ  $n$ -го порядка.

Лемма 1 (свойство линейного оператора). Пусть  $y_1 = y_1(x)$  и  $y_2 = y_2(x)$  - произвольные функции, имеющие производные до  $n$ -го порядка

включительно,  $C_1$  и  $C_2$  - произвольные постоянные, тогда выполняется равенство

$$L[C_1 y_1 + C_2 y_2] = C_1 \cdot L[y_1] + C_2 \cdot L[y_2]. \quad (2.4)$$

Докажем две основные теоремы ЛДУ.

Теорема 2 (о структуре общего решения ЛНДУ). Общее решение  $y_{он} = y(x)$  неоднородного уравнения  $L[y] = f(x)$  есть сумма какого-либо частного решения  $y_{чн}(x)$  этого уравнения и общего решения  $y_{оо}(x)$  соответствующего однородного уравнения  $L[y] = 0$ , т.е.  $y = y_{оо} + y_{чн}$ .

*Доказательство:*

1. Покажем сначала, что  $y(x) = y_{чн}(x) + y_{оо}(x)$  является решением ДУ  $L[y] = f(x)$ .

Из леммы 1 следует, что

$$L[y_{чн}(x) + y_{оо}(x)] = L[y_{чн}(x)] + L[y_{оо}(x)] = f(x) + 0 = f(x).$$

2. Теперь покажем, что любое решение  $y(x)$  неоднородного уравнения  $L[y] = f(x)$  есть  $y(x) = y_{чн}(x) + y_{оо}(x)$ .

Имеем

$$L[y(x) - y_{чн}(x)] = L[y(x)] - L[y_{чн}(x)] = f(x) - f(x) = 0 = L[y_{оо}(x)].$$

*Теорема доказана.*

Теорема 3 (о наложении решений) (свойство ЛДУ). Пусть  $y_1 = y_1(x)$  и  $y_2 = y_2(x)$  - соответствующие решения уравнений  $L[y] = f_1(x)$  и  $L[y] = f_2(x)$ , тогда  $y_1(x) + y_2(x)$  есть решение уравнения  $L[y] = f_1(x) + f_2(x)$ .

*Доказательство:* Из леммы 1 следует, что

$$L[y_1(x) + y_2(x)] = L[y_1(x)] + L[y_2(x)] = f_1(x) + f_2(x).$$

*Теорема доказана.*

## 1.2. Линейные однородные дифференциальные уравнения

### 1.2.1. Линейно зависимые и независимые системы функций на отрезке.

#### Определитель Вронского

Рассмотрим ЛОДУ  $L[y] = 0$ . Из Леммы 1 следует Лемма 2.

Лемма 2. Пусть  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  - какие-либо частные решения ЛОДУ  $L[y]=0$  и  $C_1, C_2, \dots, C_n$  - произвольные постоянные. Тогда линейная комбинация  $C_1 \cdot y_1(x) + C_2 \cdot y_2(x) + \dots + C_n \cdot y_n(x)$  также является решением этого уравнения.

Из Леммы 2 следует, что множество решений ЛОДУ образует линейное пространство. Какова размерность этого пространства, и как устроен базис? То есть может ли функция  $y(x) = C_1 \cdot y_1(x) + C_2 \cdot y_2(x) + \dots + C_n \cdot y_n(x)$  являться общим решением уравнения  $L[y]=0$ ?

Определение 1.3. Функции  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  называются **линейно независимыми** на некотором отрезке  $[a, b]$ , если равенство

$$\alpha_1 \cdot y_1(x) + \alpha_2 \cdot y_2(x) + \dots + \alpha_n \cdot y_n(x) = 0 \quad (2.5)$$

выполняется тогда и только тогда, когда  $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$  для всех чисел  $\alpha_i \in \mathbb{R}, i = 1, 2, \dots, n$ .

Определение 1.4. Если хотя бы одно из чисел  $\alpha_i \in \mathbb{R}, i = 1, 2, \dots, n$ , отлично от нуля и выполняется равенство (2.5), то функции  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  называются **линейно зависимыми** на  $[a, b]$ .

Замечание. Из определений 1.3 и 1.4 следует, что два решения  $y_1(x)$  и  $y_2(x)$  являются линейно независимыми (зависимыми) на отрезке  $[a, b]$ , если их отношение не является (является) постоянным на этом отрезке, т.е.

$\frac{y_1(x)}{y_2(x)} \neq \text{const} \left( \frac{y_1(x)}{y_2(x)} = \text{const} \right), x \in [a, b]$ . Например, 1) функции  $y_1(x) = 3e^x$  и  $y_2(x) = e^x$

- линейно зависимы, т.к.  $\frac{y_1(x)}{y_2(x)} = \text{const} \neq 0$ ; 2) функции  $y_1(x) = 3e^x$  и  $y_3(x) = e^{2x}$  -

линейно независимы, т.к.  $\frac{y_1(x)}{y_3(x)} = 3e^{-x} \neq \text{const}$ ; 3) функции  $y_4(x) = \sin x$  и

$y_5(x) = \cos x$  - линейно независимы, т.к.  $\frac{y_4(x)}{y_5(x)} = \text{tg } x \neq \text{const}$  и

$\alpha_1 \cdot \sin x + \alpha_2 \cdot \cos x = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = 0$ .

Средством изучения линейной зависимости системы функций  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  является так называемый **определитель Вронского** (или просто **вронскиан**) (Юзеф Мария Вронский – польский математик (1776-1853)).

**Определитель Вронского** имеет вид:

$$W(x) = W[y_1, y_2, \dots, y_n] = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \\ y_1' & y_2' & \dots & y_n' \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \dots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix}.$$

В частности,  $W[y_1, y_2] = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix} = y_1 \cdot y_2' - y_1' \cdot y_2$ .

**Теорема 4.** Если дифференцируемые функции  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  линейно зависимы на отрезке  $[a, b]$ , то определитель Вронского на этом отрезке равен нулю, т.е.  $W(x) = W[y_1, y_2, \dots, y_n] = 0, x \in [a, b]$ .

**Теорема 5.** Если  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  - линейно независимые решения уравнения  $L[y] = 0$  на отрезке  $[a, b]$ , то их определитель Вронского ни при одном значении  $x \in [a, b]$  не обращается в нуль.

**Пример.** Функции  $x, \sin x, \cos x$  являются линейно независимыми, т.к.

$$W[x, \sin x, \cos x] = \begin{vmatrix} x & \sin x & \cos x \\ 1 & \cos x & -\sin x \\ 0 & -\sin x & -\cos x \end{vmatrix} = -x \neq 0.$$

Из теорем 4 и 5 вытекает

**Следствие.** Определитель Вронского некоторой системы решений ЛОДУ  $L[y] = 0$  либо тождественно равен нулю на отрезке  $[a, b]$ , и тогда эти решения являются линейно зависимыми, либо не обращается в нуль ни в одной точке  $x \in [a, b]$ ; в этом случае рассматриваемые решения линейно независимы.

### 1.2.2. Фундаментальная система решений. Формула Остроградского-Лиувилля

**Определение 1.5.** Совокупность любых  $n$  линейно независимых на отрезке  $[a, b]$  частных решений  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  ЛОДУ  $L[y] = 0$  будем называть **фундаментальной системой (набором) решений (ФСР)**.

Определитель Вронского, составленный из ФСР отличен от нуля.

**Теорема 6 (о существовании ФСР).** Всякое ЛОДУ с непрерывными коэффициентами имеет ФСР.

**Замечание.** ФСР ЛОДУ определена неединственным образом.

Теорема 7 (о структуре общего решения ЛОДУ). Пусть  $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$  - фундаментальный набор решений ЛОДУ  $L[y]=0$ . Тогда общее решение ЛОДУ задается формулой:  $y = C_1 \cdot y_1 + C_2 \cdot y_2 + \dots + C_n \cdot y_n$ .

Пример.  $y_1(x) = e^{2x}$  и  $y_2(x) = e^{-2x}$  - частные решения ЛОДУ второго порядка  $y'' - 4y' = 0$ . Эти решения линейно независимы, т.к. их определитель Вронского

$$W[y_1, y_2] = \begin{vmatrix} e^{2x} & e^{-2x} \\ 2e^{2x} & -2e^{-2x} \end{vmatrix} = -2e^{2x}e^{-2x} - 2e^{2x}e^{-2x} = -4 \neq 0.$$

$y_1(x) = e^{2x}$  и  $y_2(x) = e^{-2x}$  образуют ФСР, следовательно  $y = C_1e^{2x} + C_2e^{-2x}$  - общее решение уравнения  $y'' - 4y' = 0$ .

Замечание. Множество решений ЛОДУ образует  $n$ -мерное линейное пространство, а ФСР является его базисом.

Для определителя Вронского можно доказать формулу

$$W[y_1, y_2, \dots, y_n] = W_0 \cdot e^{-\int_{x_0}^x a_1(x) dx},$$

где  $W_0$  - значение вронскиана при  $x = x_0$  ( $W_0 = W(x_0)$ ),  $y_1, y_2, \dots, y_n$  образуют фундаментальную систему решений ЛОДУ  $L[y]=0$ ,  $a_1(x)$  - коэффициент перед производной  $y^{(n-1)}$ . Эта формула называется **формулой Остроградского-Лиувилля**. Из этой формулы следуют две теоремы 7 и 8 (следствия формулы Остроградского-Лиувилля).

Теорема 8 (о свойстве определителя Вронского для системы решений ЛОДУ). Если определитель Вронского для системы решений ЛОДУ равен нулю в какой-либо точке  $x_0 \in [a, b]$ , то он тождественно равен нулю на всем отрезке  $[a, b]$ .

Теорема 9. Если известно одно частное решение  $y_1(x)$  ЛОДУ второго порядка  $y'' + a_1(x)y' + a_2(x)y = 0$ , то второе его частное решение  $y_2(x)$ , линейно независимое с первым, можно найти по формуле

$$y_2(x) = y_1(x) \int \frac{e^{-\int a_1(x) dx}}{y_1^2(x)} dx.$$

Примеры.

1. Функция  $y_1(x) = e^x$  является частным решением ЛОДУ второго порядка

$$y'' - 2y' + y = 0, \text{ тогда второе решение } y_2(x) = e^x \cdot \int \frac{e^{\int 2dx}}{e^{2x}} dx = e^x \cdot \int dx = xe^x.$$

Общее решение -  $y = C_1 e^x + C_2 x e^x = e^x (C_1 + C_2 x)$ .

2. Пусть известно, что частное решение ЛОДУ второго порядка

$y'' + \frac{2}{x} y' + y = 0$  есть  $y_1(x) = \frac{\sin x}{x}$ . Тогда

$$\begin{aligned} y_2(x) &= \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{e^{-\int \frac{2}{x} dx}}{\left(\frac{\sin x}{x}\right)^2} dx = \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{e^{-2 \ln|x|}}{\left(\frac{\sin x}{x}\right)^2} dx = \\ &= \frac{\sin x}{x} \cdot \int \frac{dx}{\sin^2 x} = \frac{\sin x}{x} \cdot (-\operatorname{ctg} x) = -\frac{\cos x}{x}. \end{aligned}$$

Общее решение -  $y = C_1 \frac{\sin x}{x} + C_2 \left(-\frac{\cos x}{x}\right) = \frac{1}{x} (C_1 \sin x - C_2 \cos x)$ .

3. Составим дифференциальное уравнение, фундаментальный набор решений которого образован функциями  $1, x^2, e^x$ . Для этого запишем искомое уравнение через определитель:

$$\begin{vmatrix} 1 & x^2 & e^x & y \\ 0 & 2x & e^x & y' \\ 0 & x & e^x & y'' \\ 0 & 1 & e^x & y''' \end{vmatrix} = 0.$$

Раскрывая этот определитель, получим  $(x-1)y''' - xy'' + y' = 0$ .