Московский Государственный Технический Университет им. Н.Э. Баумана Факультет "Фундаментальные науки" Кафедра "Высшая математика"

# Линейная алгебра Модуль 1. Линейные и евклидовы пространства. Линейные операторы в линейном пространстве Лекция 1.2

к.ф.-м.н. Емгушева Г.П.





# Определение

Непустое множество  $L_1$  линейного пространства L ( $L_1 \subset L$ ) называется линейным подпространством пространства L , если выполняются условия:

- 1)  $\forall x,y \in L_1: (x+y) \in L_1$  ,
- 2)  $\forall x \in L_1 \text{ in } \forall \lambda \in R : \lambda x \in L_1.$



Утверждение

Подмножество  $L_1$ , удовлетворяющее условиям данного определения, само является линейным пространством относительно операций сложения элементов и умножения на действительное число, действующих в L.



Примеры линейных подпространств:



Примеры линейных подпространств:

1. В любом линейном пространстве L всегда имеются два линейных подпространства: само пространство L и нулевое подпространство, состоящее из одного нулевого элемента heta . Эти подпространства называются несобственными. Все остальные линейные пространства называются собственными.



# Примеры линейных подпространств:

2. Множество всех свободных векторов, параллельных данной плоскости, образуют линейное подпространство пространства  $V_3$  всех свободных векторов трехмерного пространства.



Примеры линейных подпространств:

3. В линейном пространстве  $M_n(R)$  всех квадратных матриц порядка n линейное подпространство образуют все симметрические матрицы.



Свойства линейного подпространства:



# Свойства линейного подпространства:

1. Если  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  - элементы линейного пространства  $L_1$ , то любая их линейная комбинация  $\lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \ldots + \lambda_k e_k$  также является элементом  $L_1$ .



# Свойства линейного подпространства:

- 1. Если  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  элементы линейного пространства  $L_1$ , то любая их линейная комбинация  $\lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \ldots + \lambda_k e_k$  также является элементом  $L_1$ .
- 2. Размерность любого подпространства линейного пространства не превосходит размерности самого пространства.





# Определение

Пусть  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  - совокупность элементов линейного пространства L . Линейной оболочкой элементов  $e_1, e_2, \ldots, e_k$ называется совокупность всех линейных комбинаций этих элементов, то есть множество  $\{\lambda_1 e_1 + \lambda_2 e_2 + \ldots + \lambda_k e_k | \lambda_i \in R, i = \overline{1, k}\}.$ 



Определение (продолжение) При этом говорят, что линейная оболочка натянута на векторы  $e_1, e_2, \ldots, e_k$ .



Определение (продолжение) При этом говорят, что линейная оболочка натянута на векторы  $e_1, e_2, \ldots, e_k$ . Обозначение:  $L\left(e_1, e_2, \ldots, e_k\right)$ 



Свойства линейной оболочки:



## Свойства линейной оболочки:

1. Пусть  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  - элементы линейного пространства. Тогда линейная оболочка  $L\left(e_1, e_2, \ldots, e_k\right)$  является линейным подпространством линейного пространства L.



## Свойства линейной оболочки:

- 1. Пусть  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  элементы линейного пространства. Тогда линейная оболочка  $L\left(e_1, e_2, \ldots, e_k\right)$  является линейным подпространством линейного пространства L .
- 2. Линейная оболочка элементов  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  является наименьшим подпространством, содержащим эти элементы.



## Свойства линейной оболочки:

- 1. Пусть  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  элементы линейного пространства. Тогда линейная оболочка  $L\left(e_1, e_2, \ldots, e_k\right)$  является линейным подпространством линейного пространства L .
- 2. Линейная оболочка элементов  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  является наименьшим подпространством, содержащим эти элементы.
- 3. Любое линейное пространство является линейной оболочкой любого из своих базисов.

Свойства линейной оболочки:

4. Размерность линейной оболочки  $L\left(e_{1},e_{2},\ldots,e_{k}\right)$  равна максимальному числу линейно независимых элементов в системе  $e_1$ ,  $e_2, \ldots, e_k$  . Если элементы  $e_1, e_2, \ldots, e_k$ линейно независимы, то размерность линейной оболочки  $L\left(e_{1},e_{2},\ldots,e_{k}\right)$  равна k, а сами элементы  $e_1, e_2, \ldots, e_k$  образуют базис линейной оболочки  $L(e_1, e_2, \ldots, e_k)$ .



# Определение

Вещественное линейное пространство Eназывается евклидовым пространством, если в этом пространстве имеется правило, согласно которому любой паре векторов  $x, y \in E$  ставится в соответствие действительное число, обозначаемое (x, y) и называемое скалярным произведением.



Определение (продолжение)
При этом выполняются **аксиомы скалярного произведения**:



Определение (продолжение)
При этом выполняются аксиомы скалярного произведения:

1. (x, y) = (y, x) - коммутативность,



Определение (продолжение)
При этом выполняются **аксиомы скалярного произведения**:

1. 
$$(x, y) = (y, x)$$
 - коммутативность,

2. 
$$(x + y, z) = (x, z) + (y, z) \forall z \in E$$
 - дистрибутивность,



# Определение (продолжение)

При этом выполняются аксиомы

# скалярного произведения:

- 1. (x, y) = (y, x) коммутативность,
- 2.  $(x + y, z) = (x, z) + (y, z) \forall z \in E$  дистрибутивность,
- 3.  $(\lambda x, y) = \lambda (x, y) \, \forall \lambda \in R$  ассоциативность,



# Определение (продолжение)

При этом выполняются аксиомы

# скалярного произведения:

- 1. (x, y) = (y, x) коммутативность,
- 2.  $(x + y, z) = (x, z) + (y, z) \forall z \in E$  дистрибутивность,
- 3.  $(\lambda x, y) = \lambda (x, y) \, \forall \lambda \in R$  ассоциативность,
- 4.  $(x,x) \ge 0$ , причем  $(x,x) = 0 \Longleftrightarrow x = 0$  –

неотрицательность скалярного произведения.



Примеры евклидовых пространств:



Примеры евклидовых пространств:

1. В линейных пространствах  $V_2$  и  $V_3$  любых свободных векторов на плоскости и в пространстве вводится скалярное произведение:  $(x,y) = |x||y|\cos\varphi$ .



# Примеры евклидовых пространств:

- 1. В линейных пространствах  $V_2$  и  $V_3$  любых свободных векторов на плоскости и в пространстве вводится скалярное произведение:  $(x,y)=|x||y|cos\varphi$ .
- 2. В арифметическом линейном пространстве  $R^n$  скалярное произведение задается формулой  $(x, y) = x_1y_1 + x_2y_2 + \ldots + x_ny_n$ .



# Примеры евклидовых пространств:

3. В линейном пространстве C[a,b] всех функций, непрерывных на [a,b], скалярное произведение задается формулой

$$(x(t),y(t)) = \int_a^b x(t)y(t) dt$$



Замечание
В одном и том же линейном пространстве скалярное произведение можно задать разными способами.



Теорема (неравенство Коши-Буняковского)



Теорема (неравенство Коши-Буняковского) Для любых векторов  $x, y \in E$  справедливо неравенство Коши-Буняковского:

$$(x,y)^2 \le (x,x) \cdot (y,y)$$



Следствия:



# Следствия:

1. Неравенство Коши-Буняковского в  $R^n$  (или **неравенство Коши**):



#### Следствия:

1. Неравенство Коши-Буняковского в  $R^n$  (или **неравенство Коши**):

$$(x_1y_1+\ldots+x_ny_n)^2\leq$$

$$\leq (x_1^2 + \ldots + x_n^2) (y_1^2 + \ldots + y_n^2).$$



#### Следствия:

2. Неравенство Коши-Буняковского в C[a,b] (или **неравенство Шварца**):



#### Следствия:

2. Неравенство Коши-Буняковского в C[a,b] (или **неравенство Шварца**):

$$\left(\int_{a}^{b}x\left( t\right) y\left( t\right) dt\right) ^{2}\leq$$

$$\leq \int_a^b x^2(t) dt \cdot \int_a^b y^2(t) dt$$



#### Следствия:

3. Неравенство Коши-Буняковского в  $V_2$  и  $V_3$ :



#### Следствия:

3. Неравенство Коши-Буняковского в  $V_2$  и  $V_3$ :  $(x,y)^2 < |x| \cdot |y|$  .





Обобщением понятия длины свободного вектора является норма.



## Определение



## Определение

1. 
$$||x|| \ge 0$$
, причем  $||x|| = 0 \iff x = 0$ ,



### Определение

- 1.  $||x|| \ge 0$ , причем  $||x|| = 0 \iff x = 0$ ,
- 2.  $\|\lambda x\| = \lambda \|x\| \ \forall \lambda \in R$ ,



### Определение

- 1.  $||x|| \ge 0$ , причем  $||x|| = 0 \iff x = 0$ ,
- 2.  $\|\lambda x\| = \lambda \|x\| \ \forall \lambda \in R$ ,
- 3.  $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$  неравенство треугольника.



Определение
Линейное пространство, в котором задана норма, называется нормированным пространством.



Теорема
Любое евклидово пространство является нормированным, если норма определяется равенством

$$||x|| = \sqrt{(x,x)}$$



Примеры:



#### Примеры:

1. В евклидовых пространствах  $V_2$  и  $V_3$ :  $\|x\| = |x|$ .



#### Примеры:

1. В евклидовых пространствах  $V_2$  и  $V_3$ :

$$||x|| = |x|.$$

2. В евклидовом пространстве  $R^n$ :

$$||x|| = \sqrt{x_1^2 + \ldots + x_n^2}.$$



#### Примеры:

1. В евклидовых пространствах  $V_2$  и  $V_3$ :

$$||x|| = |x|.$$

2. В евклидовом пространстве  $R^n$ :

$$||x|| = \sqrt{x_1^2 + \ldots + x_n^2}.$$

3. В евклидовом пространстве C[a, b]:

$$||x||=\sqrt{\int_a^b x^2(t)\,dt}$$
.



Замечание 1 Используя норму, неравенство Коши-Буняковского можно записать в виде

$$|(x,y)| \leq ||x|| \cdot ||y||$$



Замечание 2 Угол  $\varphi$  между векторами x и y можно определить из равенства  $\cos \varphi = \frac{(x,y)}{\|x\|\cdot\|y\|} = \frac{(x,y)}{\sqrt{(x,x)}\sqrt{(y,y)}}$ 





Определение Два ненулевых вектора евклидова пространства  $x, y \in E$  называются **ортогональными**, если их скалярное произведение равно нулю, то есть (x, y) = 0.



# Определение

Система ненулевых элементов  $x_1, \ldots, x_n$  евклидова пространства называется **ортогональной системой**, если любые два элемента этой системы ортогональны, то есть  $(x_i, x_j) = 0, i \neq j, i, j = \overline{1, n}$ .



## Определение

Система ненулевых элементов  $x_1, \ldots, x_n$  евклидова пространства называется **ортонормированной системой**, если любые элементы этой системы попарно ортогональны и норма каждого элемента равна 1, то есть

$$(x_i,x_j)=\left\{egin{array}{l} 0,i\neq j,\ 1,i=j, \end{array}
ight.$$



Теорема
Любая ортогональная (ортонормированная)
система ненулевых элементов линейно
независима.



#### Следствие

В n-мерном евклидовом пространстве любая ортогональная (ортонормированная) система из n элементов образует базис.

