

Интегралы и дифференциальные уравнения

Модуль 2. Определенный интеграл, несобственные интегралы

Лекция 2.1

Аннотация

Определенный интеграл как предел интегральных сумм. Теорема об интегрируемости кусочно-непрерывных функций. Геометрическая интерпретация определенного интеграла. Основные свойства определенного интеграла. Теоремы об оценке и о среднем значении.

Предположим, что из города А в город В по дороге движется автомобиль и нам необходимо найти путь, который он прошел. Если бы дорога была прямолинейной, а скорость автомобиля – постоянной, мы нашли бы пройденный путь, умножив скорость на время.

В том случае, когда скорость все время изменяется, а дорога представляет собой линию сложной формы (рис. 1), найти путь простым умножением скорости на время невозможно – хотя бы уже потому, что неясно на какое именно значение скорости нужно умножить время, если скорость непостоянна. Для решения этой проблемы поступим следующим образом: разобьем время движения автомобиля из города А в город В на очень малые промежутки, в течение каждого из которых скорость автомобиля можно с хорошей точностью считать постоянной; найдем расстояние, пройденное за каждый такой промежуток, и сложим

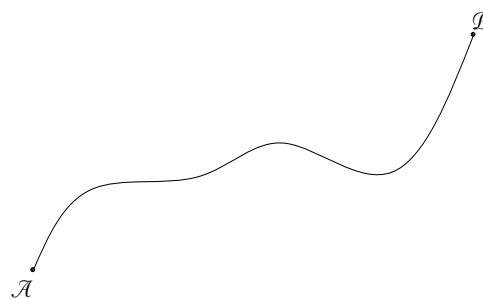


Рис. 1

эти расстояния. Полученная сумма будет приближенно равна длине дороги, соединяющей А и В. Переведем сказанное на язык математики: пусть T – время движения автомобиля; разделим его на n промежутков; i – номер некоторого выбранного наугад промежутка, $i = 0, \dots, n$; $\Delta t_i = t_{i+1} - t_i$ – продолжительность i -го промежутка; заметим, что все промежутки могут иметь различную продолжительность; наибольшее из чисел Δt_i называют диаметром разбиения и обозначают буквой Δ (дельта): $\Delta = \max_i \Delta t_i$.

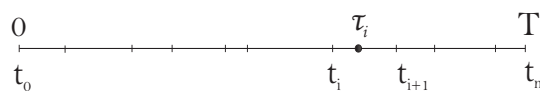


Рис. 2

Пусть $v(\tau_i)$ – скорость автомобиля, измеренная в момент времени τ_i , принадлежащий временному интервалу от t_i до t_{i+1} (см. рис. 2); так как по нашему предположению на любом интервале $(t_i; t_{i+1})$ скорость не меняется, в качестве момента τ_i можно выбрать любую точку из этого интервала. Расстояние, которое прошел автомобиль в течение промежутка времени $(t_i; t_{i+1})$ приближенно равно $v(\tau_i)\Delta t_i$, а путь от А до В (обозначим его буквой S) можно рассчитать, сложив все произведения $v(\tau_i)\Delta t_i$:

$$S(\{t_i\}, \{\tau_i\}) = \sum_{i=0}^{n-1} v(\tau_i)\Delta t_i \quad (2.1.1)$$

Конкретное числовое значение, которое получается при вычислении такой суммы, зависит как от выбора точек $\{t_i\}$, разбивающих заданный отрезок на малые промежутки (см. рис. 2), так и от выбора точек $\{\tau_i\}$ внутри каждого из промежутков $(t_i; t_{i+1})$ – чем больше точек $\{t_i\}$, тем мельче разбиение отрезка времени $[0; T]$, тем ближе число $S(\{t_i\}, \{\tau_i\})$ к реальному значению пути.

Сумму (2.1.1) можно составить для любой функции и любого отрезка числовой прямой, на котором эта функция задана. Такую сумму принято называть *интегральной*.

Определение (предел интегральной суммы)

Пусть функция v определена на отрезке $[a; b]$; Δ – диаметр разбиения отрезка $[a; b]$. Число I называют пределом интегральной суммы $S(\{t_i\}, \{\tau_i\})$ при $\Delta \rightarrow 0$, если для любого положительного числа ε можно подобрать положительное число $\delta(\varepsilon)$ (зависящее от выбора ε) такое, что для любого разбиения с диаметром меньше $\delta(\varepsilon)$ и любого выбора промежуточных точек $\{\tau_i\}$ сумма $S(\{t_i\}, \{\tau_i\})$ отличается от числа I меньше, чем на ε .

Определение предела интегральной суммы на формально-логическом языке:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta(\varepsilon) > 0 (\Delta < \delta(\varepsilon) \Rightarrow |S(\{t_i\}, \{\tau_i\}) - I| < \varepsilon)$$

Определение (определенный интеграл)

Пусть функция v определена на отрезке $[a; b]$. Если существует конечный (т.е. $\neq \pm\infty$) предел интегральных сумм функции v при стремлении диаметра разбиения отрезка $[a; b]$ к нулю, то этот предел называют *определенным интегралом функции v* по отрезку $[a; b]$ и обозначают символом $\int_a^b v(t)dt$, а саму функцию v называют *интегрируемой* на данном отрезке.

$$\int_a^b v(t)dt = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \sum_{i=0}^{n-1} v(\tau_i)\Delta t_i, \quad \Delta = \max_i \Delta t_i$$

Примеры

Покажем, что постоянная на отрезке $[a; b]$ функция интегрируема на этом отрезке.

Пусть $C = \text{const}$ и $v(t) = C$ при всех $t \in [a; b]$. Так как $v(\tau_i) = C$ для любых промежуточных точек τ_i , то

$$\begin{aligned} S(\{t_i\}, \{\tau_i\}) &= \sum_{i=0}^{n-1} v(\tau_i)\Delta t_i = \sum_{i=0}^{n-1} C \cdot \Delta t_i = C \cdot \Delta t_0 + C \cdot \Delta t_1 + \dots + C \cdot \Delta t_{n-1} = \\ &= C \cdot (\Delta t_1 + \dots + \Delta t_{n-1}) = C \cdot (b - a) \end{aligned}$$

Мы воспользовались тем, что сумма длин всех сегментов, на которые мы разбили отрезок $[a; b]$, равна длине этого отрезка, то есть разности $b - a$; $C \cdot (b - a)$ – это фиксированное число, следовательно

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} S(\{t_i\}, \{\tau_i\}) = \lim_{\Delta \rightarrow 0} C \cdot (b - a) = C \cdot (b - a)$$

Так как предел интегральных сумм функции $v(t) = C$ при стремлении диаметра разбиения к

нулю существует, эта функция интегрируема; при этом

$$\int_a^b C dt = C \cdot (b - a)$$

Нет никакой возможности проверить на интегрируемость каждую функцию по-отдельности, поскольку функций бесконечно много. Однако, можно разбить функции на *классы* (например, все непрерывные функции, все дифференцируемые функции, все аналитические функции и т.д.) и попробовать найти какой-нибудь *признак*, который позволит определить, являются функции из данного класса интегрируемыми или нет. Оказывается, такой признак действительно существует. Для того, чтобы сформулировать этот признак необходимо познакомимся с понятиями *верхней и нижней интегральных сумм*.

Предположим, что нам необходимо вычислить работу идеального газа при его расширении от объема V_1 до объема V_2 . Если процесс изобарный (давление постоянно), это можно сделать просто умножив давление газа на изменение объема: $A = p\Delta V$. Если давление изменяется с изменением объема по какому-то сложному закону (см. рис. 3 и 4), то этой простой формулой воспользоваться уже не удастся.

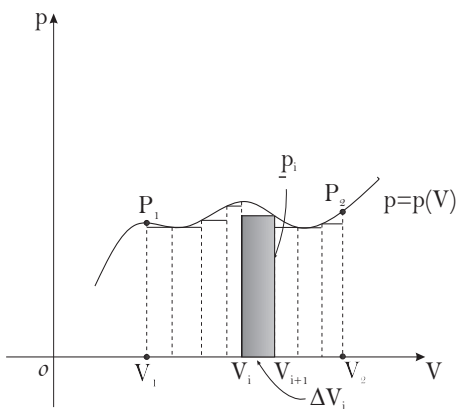


Рис. 3

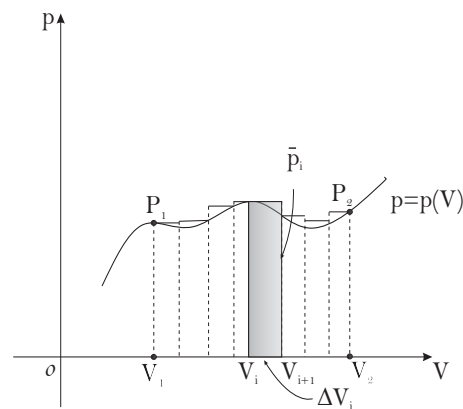


Рис. 4

Для того чтобы справиться с возникшей проблемой, разделим отрезок $[V_1; V_2]$ на такие малые сегменты, чтобы в пределах каждого из них давление можно было с хорошей точностью считать постоянным; на этих сегментах снова будет работать формула $A = p\Delta V$. Обозначим через \underline{p}_i и \bar{p}_i минимальное и максимальное значения давления на i -ом сегменте $[V_i; V_{i+1}]$ и составим суммы:

$$\underline{A} = \sum_{i=0}^{n-1} \underline{p}_i \Delta V_i, \quad \bar{A} = \sum_{i=0}^{n-1} \bar{p}_i \Delta V_i, \quad \Delta V_i = V_{i+1} - V_i$$

Число \underline{A} – это минимальное из возможных значений работы газа (принято также говорить, что число \underline{A} "позволяет оценить работу газа *снизу*"); число \bar{A} – максимальное из возможных значений работы газа (оно "позволяет оценить работу газа *сверху*").

Функция p не обязана иметь какой-то физический смысл; в тех случаях, когда p — произвольная функция, число \underline{A} называют *нижней интегральной суммой*, а число \overline{A} — *верхней интегральной суммой*.

Теорема

Пусть функция p определена и ограничена на отрезке $[a; b]$; Δ — диаметр разбиения отрезка $[a; b]$. Для того, чтобы функция p была интегрируема на отрезке $[a; b]$ (т.е. существовал определенный интеграл функции p по этому отрезку) необходимо и достаточно, чтобы пределы нижней и верхней интегральных сумм при $\Delta \rightarrow 0$ были одинаковыми:

$$\lim_{\Delta \rightarrow 0} \underline{A} = \lim_{\Delta \rightarrow 0} \overline{A}$$

Если значения пределов верхней и нижней интегральных сумм совпадают, они равны определенному интегралу рассматриваемой функции.

Эта теорема позволяет утверждать, что на заданном отрезке *всегда* интегрируемы следующие функции:

- непрерывные на этом отрезке,
- кусочно-непрерывные на этом отрезке,
- монотонные и ограниченные на этом отрезке.

Также эту теорему можно использовать для выяснения *геометрического смысла определенного интеграла*. Вернемся к рисункам 3 и 4. Фигуру, ограниченную отрезками V_1P_1 , V_2P_2 , V_1V_2 и участком графика P_1P_2 называют *криволинейной трапецией*. Число \underline{A} представляет собой сумму площадей прямоугольников, *вписанных* в криволинейную трапецию $V_1P_1P_2V_2$, а число \overline{A} — сумму площадей прямоугольников, *описанных* около той же трапеции. Чем мельче разбиение отрезка $[V_1; V_2]$, тем ближе числа \underline{A} и \overline{A} к площади самой трапеции. В пределе, когда диаметр разбиения стремится к нулю ($\Delta \rightarrow 0$), эти числа совпадают и становятся равными площади трапеции $V_1P_1P_2V_2$. Таким образом мы приходим к геометрическому смыслу определенного интеграла: *определенный интеграл неотрицательной функции равен площади под графиком этой функции*. Сделаем следующее замечание: если функция отрицательна на заданном отрезке, то площадь под ее графиком равна определенному интегралу этой функции, взятому со знаком минус; если на заданном отрезке функция меняет знак, то площади под отрицательным и положительным участками графика вычисляются по-отдельности, а затем складываются.

Отметим еще один полезный факт: верхние и нижние интегральные суммы позволяют оценить, в каком промежутке лежит значение определенного интеграла. Пусть функция $f(x)$ интегрируема на отрезке $[a; b]$, \underline{A} и \overline{A} — нижняя и верхняя интегральные суммы, соответствующие какому-то разбиению

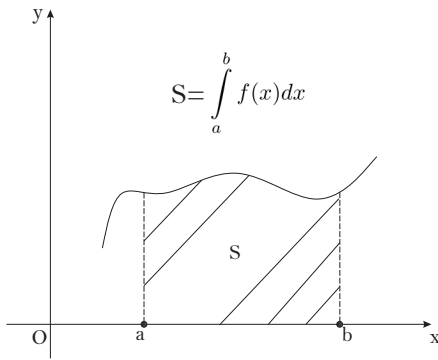


Рис. 5

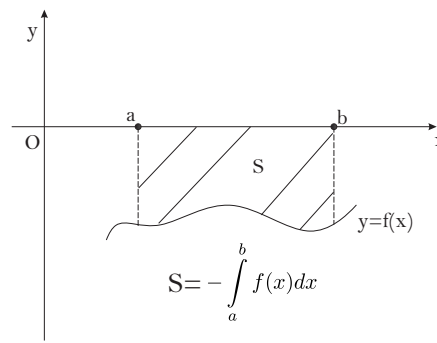


Рис. 6

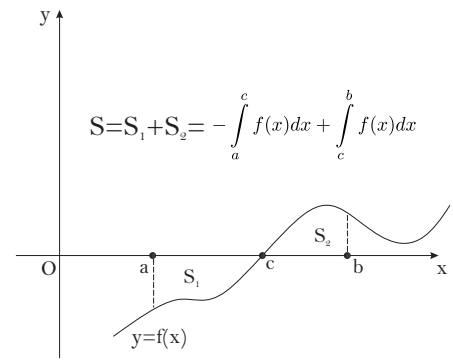


Рис. 7

отрезка $[a; b]$; тогда:

$$\underline{A} < \int_a^b f(x)dx < \bar{A}$$

Примеры

Оценим величину интеграла $\int_2^6 (75x - x^3)dx$. В этом случае $f(x) = 75x - x^3$, $a = 2$, $b = 6$. Разобьем отрезок $[2; 6]$ на 4 части точками $x_1 = 3$, $x_2 = 4$, $x_3 = 5$ (см. рис. 8); будем считать, что $x_0 = 2$, $x_4 = 6$. Составим таблицу:

i	Δx_i	\underline{f}_i	\bar{f}_i
1	1	142	198
2	1	198	236
3	1	236	250
4	1	234	250

Мы использовали следующие обозначения: Δx_i – длина i -го сегмента разбиения, \underline{f}_i – наименьшее значение функции f на i -м сегменте, \bar{f}_i – наибольшее значение функции f на i -м сегменте. Тогда:

$$\underline{M} = 142 \cdot 1 + 198 \cdot 1 + 236 \cdot 1 + 234 \cdot 1 = 810$$

$$\bar{M} = 198 \cdot 1 + 236 \cdot 1 + 250 \cdot 1 + 250 \cdot 1 = 934$$

Следовательно,

$$810 < \int_2^6 (75x - x^3)dx < 934$$

Если бы мы разбили отрезок $[2; 6]$ на более мелкие сегменты, то получили бы более точный результат.

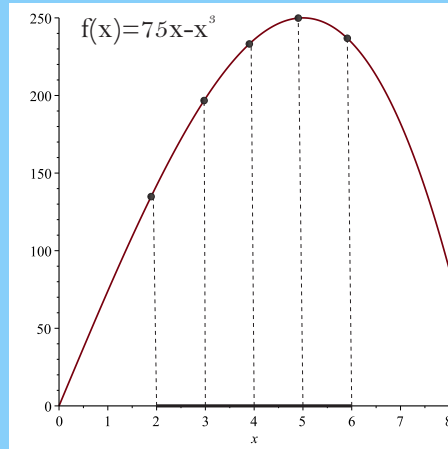


Рис. 8

Свойства определенного интеграла

0. Определенный интеграл не зависит от того, каким символом обозначена переменная интегрирования:

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(t)dt = \int_a^b f(u)du$$

1. Если верхний и нижний пределы интеграла совпадают, то интеграл равен нулю:

$$\int_a^a f(x)dx = 0$$

2. Перестановка верхнего и нижнего пределов интеграла местами приводит к смене знака интеграла:

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$$

3. Если функция $f(x)$ интегрируема на отрезках $[a; c]$ и $[c; b]$, то она интегрируема на всем отрезке $[a; b]$, и при этом выполняется формула:

$$\int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx = \int_a^b f(x)dx$$

4. Постоянный множитель можно вынести за знак интеграла:

$$\int_a^b C \cdot f(x)dx = C \cdot \int_a^b f(x)dx, \quad C = \text{const}$$

5. Интеграл суммы/разности функций равен сумме/разности интегралов этих функций:

$$\int_a^b (f(x) \pm g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$$

6. Если функция неотрицательна на отрезке $[a; b]$, то значение её интеграла по этому отрезку тоже неотрицательно:

$$f(x) \geq 0 \text{ при } x \in [a; b] \implies \int_a^b f(x) dx \geq 0$$

7. Если $f(x) \geq g(x)$ во всех точках отрезка $[a; b]$, то

$$\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$$

8. Теоремы об оценках интеграла

(а) Если на отрезке $[a; b]$ функция $f(x)$ удовлетворяет неравенству $m \leq f(x) \leq M$, а функция $g(x) \geq 0$ на этом отрезке, то

$$m \int_a^b g(x) dx \leq \int_a^b f(x)g(x) dx \leq M \int_a^b g(x) dx \quad (2.1.2)$$

В частном случае, когда $g(x) = 1$ на всем отрезке $[a; b]$, формула (2.1.2) становится проще:

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$

так как $\int_a^b dx = b - a$.

(б) Если на отрезке $[a; b]$ функция $f(x)$ интегрируема, то функция $|f(x)|$ тоже интегрируема на этом отрезке и справедливо неравенство:

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx$$

9. Теорема о среднем значении

Если на отрезке $[a; b]$ функция $f(x)$ удовлетворяет неравенству $m \leq f(x) \leq M$, а функция $g(x)$ не меняет знак на этом отрезке (то есть $g(x) \geq 0$ или $g(x) \leq 0$ на всем отрезке $[a; b]$), то всегда найдется число μ , удовлетворяющее неравенствам $m \leq \mu \leq M$, с помощью которого интеграл

$\int_a^b f(x)g(x)dx$ можно вычислить по формуле:

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = \mu \int_a^b g(x)dx \implies \mu = \frac{\int_a^b f(x)g(x)dx}{\int_a^b g(x)dx} \quad (2.1.3)$$

Число μ принято называть *средневзвешенным значением* функции $f(x)$, а функцию $g(x)$ – *весовой функцией* или *весом*. В частном случае, когда $g(x) = 1$ на всем отрезке $[a; b]$, формула (2.1.3) становится проще:

$$\int_a^b f(x)dx = \mu(b - a) \implies \mu = \frac{1}{b - a} \int_a^b f(x)dx$$

В этом случае число μ называют просто *средним значением* функции $f(x)$ на отрезке $[a; b]$.